

# Rexroth IndraWorks – una herramienta para todas las tareas de ingeniería

Rexroth IndraWorks es el entorno de ingeniería de manejo sencillo e intuitivo para todos los sistemas de control y accionamiento eléctricos de Rexroth. Este entorno de ingeniería engloba en un único interfaz todas las herramientas necesarias para:

- Configuración
- Programación
- Parametrización
- Funcionamiento
- Visualización
- Diagnóstico

### Ventajas

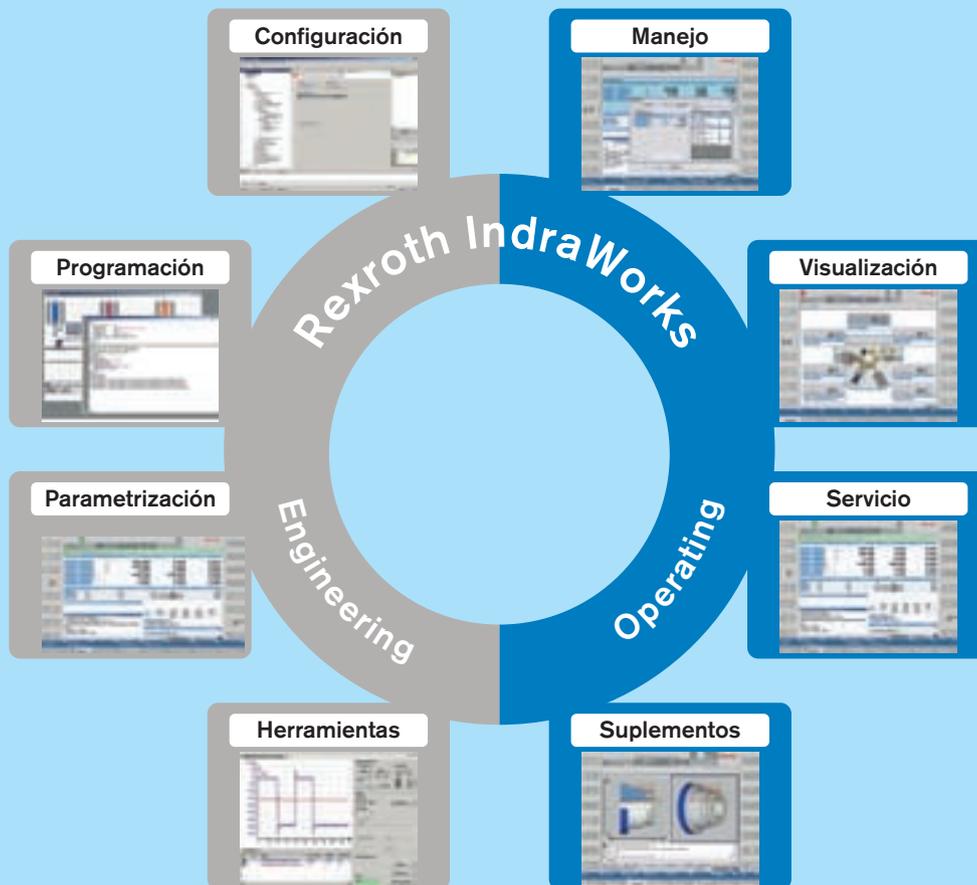
- Entorno de software integrado para todas las tareas de automatización
- Herramientas orientadas a la aplicación
- Guía de usuario inteligente
- Manejo cómodo guiado por menú
- Programación uniforme según IEC 61131-3
- Librerías de módulos conforme a PLCopen
- Arquitectura abierta gracias a la tecnología FDT/DTM integrada
- Tecnología Microsoft .NET

IndraWorks D para IndraDrive se puede suministrar en CD-ROM

- Referencia de pedido:  
SWA-IWORKS-D\*\*-xxVRS-D0-CD650-COPY

o combinado con el editor de discos de levas CamBuilder

- Referencia de pedido:  
SWA-IWORKS-DC\*-xxVRS-D0-CD650



**Rexroth IndraWorks: el entorno de ingeniería para configuración, programación, parametrización, manejo y observación**

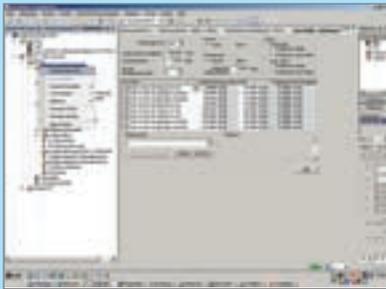


## IndraWorks – el entorno de ingeniería universal

- Una sola herramienta para todas las tareas de automatización
- Puesta en marcha guiada para la rápida obtención de resultados
- Configuración offline de proyectos
- Entorno de programación sencillo para el usuario

# Sus ventajas

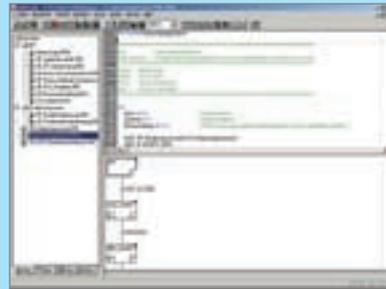
### Asistente para la puesta en marcha



IndraWorks le guía de forma interactiva por todos los pasos de la puesta en marcha, pidiendo únicamente los datos más relevantes.

A partir de una multitud de modos de posicionamiento representados de forma gráfica se configura la secuencia de movimientos deseada. Una vez compilado el programa, el conjunto de parámetros creados se guarda en un fichero y se puede transmitir cómodamente a otras máquinas a través del bus de campo o del puerto serie RS232.

### Programación



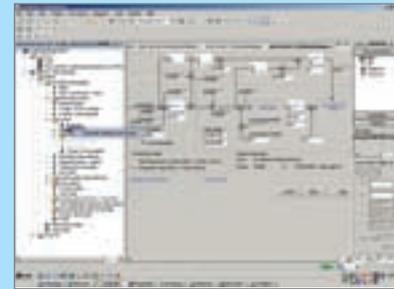
Para la programación del PLC integrado en el accionamiento, se dispone de todas las funciones y modos de programación según IEC 61131-3.

Con los módulos de funciones según PLCopen, las funciones de accionamiento se integran de forma rápida y transparente en el programa del PLC.

### Funciones tecnológicas integradas

Las funciones tecnológicas parametrizables basadas en Motion-Logic le permiten realizar un completo y diverso rango de tareas orientadas al proceso, sin necesidad de tener conocimientos de programación.

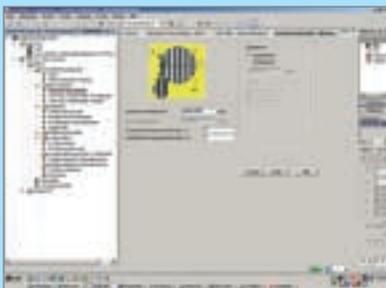
### Autotuning



Todas las funciones de control internas se parametrizan automáticamente al conectar los motores IndraDyn.

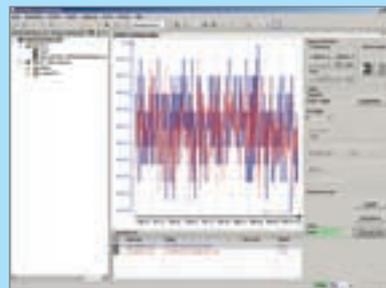
Este ajuste es óptimo para la mayoría de las aplicaciones en las que no se requiere un ajuste más preciso. En caso de que las exigencias de precisión sean mayores la función Autotuning siempre le servirá de ayuda con el ajuste de control de su máquina.

### Funcionamiento offline



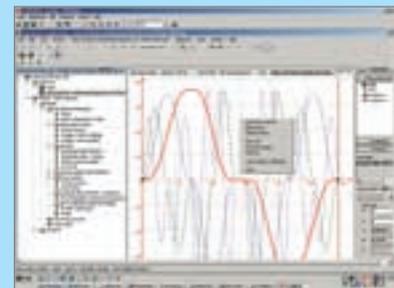
Los modos de funcionamiento y los correspondientes parámetros se pueden definir previamente en modo offline y transmitir en un momento posterior a la máquina.

### Osciloscopio de cuatro canales



La localización de errores o el mantenimiento preventivo le ayuda la opción de osciloscopio de cuatro canales. Para documentar o registrar todas las mediciones y los correspondientes ajustes, los datos se pueden guardar en un fichero.

### CamBuilder (opción)



El Rexroth CamBuilder es una herramienta de software gráfica para la creación cómoda de discos de levas electrónicos. Con pocas entradas puede realizar las aplicaciones más diversas de forma sencilla y rápida.

# Rexroth IndraSize – dimensionado rápido y seguro

IndraSize, el sencillo programa para el dimensionado de accionamientos, es el modo más rápido para encontrar el óptimo accionamiento para su aplicación. No importa si se trata de un servo-eje convencional o un accionamiento directo: con IndraSize se define en pocos pasos la combinación ideal de motor / accionamiento.

### Sistema mecánico

IndraSize engloba todos los mecanismos de accionamiento típicos como:

- Husillo de rosca de bolas con cabezal rotatorio
- Husillo de rosca de bolas con tuerca rotatoria
- Cremallera/piñón
- Correa de transmisión
- Accionamiento directo lineal
- Accionamiento directo rotatorio
- Accionamiento de rodillos
- Cortador transversal

Con el soporte gráfico se reproduce sencillamente la cinemática de la máquina. Para este fin, el motor y el sistema mecánico elegido se conectan con distintos elementos de transmisión.

- Acoplamiento
- Correa de transmisión
- Engranaje

Estos se pueden combinar en cualquier número y orden.



### Perfil de movimiento

Con IndraSize se puede combinar libremente un perfil de movimiento completo a partir de secuencias de movimientos individuales.

Además IndraSize le permite definir aplicaciones típicas sencillamente introduciendo el valor de los parámetros. Por ejemplo las siguientes aplicaciones pueden ser configuradas en poco tiempo:

- Avances de rodillos
- Alimentadores de prensas
- Mecanizado simultáneo
- Enrollador
- Cortador transversal

### Descarga

IndraSize está disponible para descargar en Internet bajo la dirección: [www.boschrexroth.com/indrasize](http://www.boschrexroth.com/indrasize)

### Sistema mecánico



Husillo de rosca de bolas con cabezal rotatorio



Husillo de rosca de bolas con tuerca rotatoria



Correa de transmisión



Cremallera y piñón



Accionamiento directo lineal



Accionamiento directo rotatorio



Mecanismo de rodillos

Y muchos más

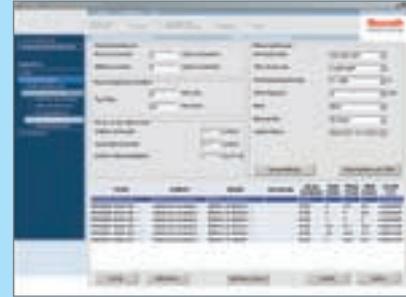
# Su accionamiento en cinco pasos

No importa si quiere solucionar una tarea de accionamiento sencillo o complejo: en cualquiera de los casos, IndraSize le llevará al éxito en sólo 5 pasos. Déjese guiar por el menú a través de distintas páginas de configuración, desde la selección del sistema mecánico y del correspondiente perfil de movimiento hasta el accionamiento óptimo con la representación de los datos de potencia en forma de tabla o gráfica.

**1º paso**  
Selección del sistema mecánico y del perfil de movimiento



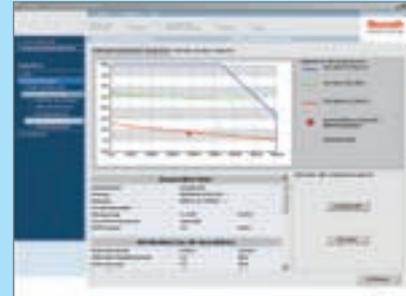
**4º paso**  
Selección del accionamiento de la lista generada



**2º paso**  
Introducción de los datos para el sistema mecánico y los elementos de conexión



**5º paso**  
Se representa el resultado obtenido con el accionamiento elegido



**3º paso**  
Definición del ciclo de movimiento

